

YASKAWA

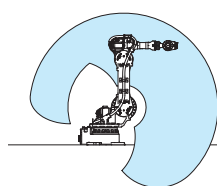
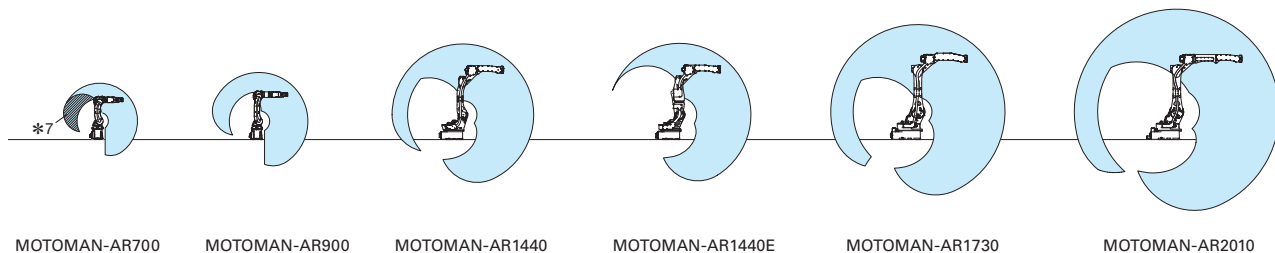
工業機器人
MOTOMAN系列綜合型錄



用途最佳化機器人

弧焊

雷射加工



MOTOMAN-GA50

用途		弧焊						雷射加工
名稱	MOTOMAN-	AR700	AR900	AR1440	AR1440E (7-axis model)	AR1730	AR2010	GA50
適用電控箱	YRC1000	○	○	○	○	○	○	○
自由度		6	6	6	7	6	6	6
負載能力		8kg	7kg	12kg	6kg	25kg	12kg	50kg*6
可達範圍		727mm	927mm	1440mm	1440mm	1730mm	2010mm	2038mm
重複定位精度*1		0.01mm	0.01mm	0.02mm	0.06mm	0.02mm	0.03mm	0.015mm
動作範圍	S軸	-170° - +170°	-170° - +170°	-170° - +170°	-170° - +170°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°
	L軸	-65° - +145°	-65° - +145°	-90° - +155°	-70° - +148°	-105° - +155°	-105° - +155°	-90° - +135°
	E軸	-	-	-	-90° - +90°	-	-	-
	U軸	-70° - +190°	-70° - +190°	-85° - +150°*5	-80° - +80°	-86° - +160°	-86° - +160°	-80° - +180°
	R軸	-190° - +190°	-190° - +190°	-200° - +200°*5	-200° - +200°*5	-200° - +200°*5	-200° - +200°*5	-360° - +360°
	B軸	-135° - +135°	-135° - +135°	-150° - +150°*5	-150° - +150°*5	-150° - +150°*5	-150° - +150°*5	-125° - +125°
	T軸	-360° - +360°	-360° - +360°	-455° - +455°*5	-455° - +455°*5	-455° - +455°*5	-455° - +455°*5	-360° - +360°
最大速度*2	S軸	455°/s	375°/s	260°/s	260°/s	210°/s	210°/s	150°/s
	L軸	385°/s	315°/s	230°/s	230°/s	210°/s	210°/s	150°/s
	E軸	-	-	-	260°/s	-	-	-
	U軸	520°/s	410°/s	260°/s	260°/s	265°/s	220°/s	150°/s
	R軸	550°/s	550°/s	470°/s	470°/s	420°/s	435°/s	250°/s
	B軸	550°/s	550°/s	470°/s	470°/s	420°/s	435°/s	250°/s
	T軸	1000°/s	1000°/s	700°/s	700°/s	885°/s	700°/s	250°/s
容許力矩	R軸	17N·m	17N·m	22N·m	12.5N·m	52N·m	22N·m	110N·m
	B軸	17N·m	17N·m	22N·m	12.5N·m	52N·m	22N·m	110N·m
	T軸	10N·m	10N·m	9.8N·m	6N·m	32N·m	9.8N·m	55N·m
容許慣性力矩(GD ² /4)	R軸	0.5kg·m ²	0.5kg·m ²	0.65kg·m ²	0.4kg·m ²	2.3kg·m ²	0.65kg·m ²	7kg·m ²
	B軸	0.5kg·m ²	0.5kg·m ²	0.65kg·m ²	0.4kg·m ²	2.3kg·m ²	0.65kg·m ²	7kg·m ²
	T軸	0.2kg·m ²	0.2kg·m ²	0.17kg·m ²	0.08kg·m ²	1.2kg·m ²	0.17kg·m ²	1kg·m ²
主體重量		35kg	37kg	150kg	190kg	250kg	260kg	855kg
電源容量*3		1.0kVA	1.0kVA	1.5kVA	1.5kVA	2.0kVA	2.0kVA	4.5kVA
設置方式*4		F,W,C,T	F,W,C,T	F,W,C,T	F	F,W,C,T	F,W,C,T	F

*1：重複定位精度符合JIS B 8432標準。

*2：表中最大速度為最大值，會根據負載、姿勢、動作範圍等條件而變化。

*3：電源容量是依本公司測量條件的結果數值，會根據負載、動作模式和週期時間而變化。

*4：F=落地式，W=壁掛式，C=吊掛式，S=棚架式，T=傾斜式（採用壁掛式和傾斜式設置時，會限制S軸的動作範圍。）

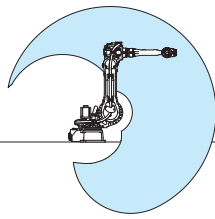
*5：搭配MOTOPAC使用時，動作範圍會受到限制。

*6：應用於高精度用途時，建議在30kg以下的負載下使用。

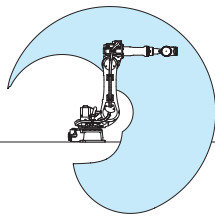
*7：使用空壓裝置時、內置電磁閥（選配）時、應用另一端的連接器時，在斜線部位的動作範圍內，連接器和機械手臂會因干擾而無法進行動作。

用途最佳化機器人

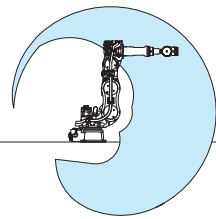
點焊



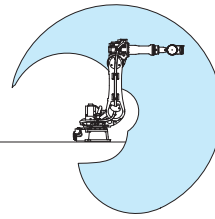
MOTOMAN-SP80



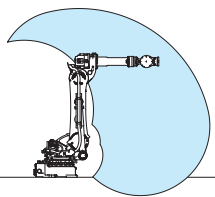
MOTOMAN-SP100



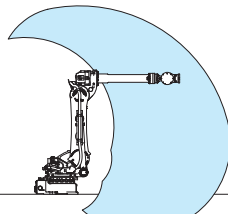
MOTOMAN-SP100B



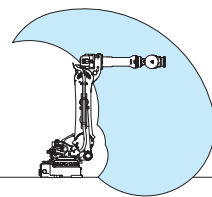
MOTOMAN-SP130



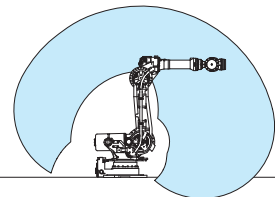
MOTOMAN-SP165



MOTOMAN-SP165-105



MOTOMAN-SP210



MOTOMAN-SP235

用途		點焊							
名稱	MOTOMAN-	SP80	SP100	SP100B (7軸機種)	SP130	SP165	SP165-105	SP210	SP235
適用電控箱	YRC1000	○	○	○	○	○	○	○	○
自由度		6	6	7	6	6	6	6	6
負載能力		80kg*5	100kg*5	100kg*5	130kg*5	165kg*5	105kg*5	210kg*5	235kg*5
可達範圍		2236mm	2236mm	2236mm	2236mm	2702mm	3058mm	2702mm	2710mm
重複定位精度*1		0.03mm	0.03mm	0.04mm	0.03mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm
動作範圍	S軸	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°
	L軸	-90° - +155°	-90° - +155°	-45° - +155°	-90° - +155°	-60° - +76°	-60° - +76°	-60° - +76°	-60° - +76°
	E軸	-	-	-45° - +120°	-	-	-	-	-
	U軸	-80° - +90°	-80° - +90°	-70° - +90°	-80° - +90°	-86° - +90°	-86° - +90°	-86° - +90°	-77.8° - +197°
	R軸	-205° - +205°*5	-205° - +205°*5	-205° - +205°*5	-205° - +205°*5	-210° - +210°*5	-210° - +210°*5	-210° - +210°*5	-205° - +205°*5
	B軸	-120° - +120°*5	-120° - +120°*5	-120° - +120°*5	-120° - +120°*5	-125° - +125°*5	-125° - +125°*5	-125° - +125°*5	-120° - +120°*5
	T軸	-180° - +180°*5	-205° - +205°*5	-205° - +205°*5	-205° - +205°*5	-210° - +210°*5	-210° - +210°*5	-210° - +210°*5	-180° - +180°*5
最大速度*2	S軸	170°/s	140°/s	140°/s	140°/s	125°/s	125°/s	120°/s	100°/s
	L軸	140°/s	110°/s	110°/s	110°/s	115°/s	115°/s	97°/s	90°/s
	E軸	-	-	110°/s	-	-	-	-	-
	U軸	160°/s	130°/s	130°/s	130°/s	125°/s	125°/s	115°/s	97°/s
	R軸	230°/s	175°/s	175°/s	175°/s	182°/s	182°/s	145°/s	120°/s
	B軸	230°/s	175°/s	175°/s	175°/s	175°/s	175°/s	145°/s	120°/s
	T軸	350°/s	255°/s	255°/s	255°/s	265°/s	265°/s	220°/s	190°/s
容許力矩	R軸	389N·m*5	696N·m*5	696N·m*5	820N·m*5	951N·m*5	834N·m*5	1323N·m*5	1333N·m*5
	B軸	389N·m*5	696N·m*5	696N·m*5	820N·m*5	951N·m*5	834N·m*5	1323N·m*5	1333N·m*5
	T軸	206N·m	294N·m	294N·m	360N·m*	618N·m	520N·m	735N·m	735N·m
容許慣性力矩(GD ² /4)	R軸	28kg·m ² *5	58kg·m ² *5	58kg·m ² *5	71kg·m ² *5	88kg·m ² *5	77kg·m ² *5	143kg·m ² *5	315kg·m ² *5
	B軸	28kg·m ² *5	58kg·m ² *5	58kg·m ² *5	71kg·m ² *5	88kg·m ² *5	77kg·m ² *5	143kg·m ² *5	315kg·m ² *5
	T軸	10.3kg·m ² *5	33kg·m ² *5	33kg·m ² *5	38kg·m ² *5	46.3kg·m ²	40kg·m ²	84kg·m ²	200kg·m ²
主體重量		630kg	660kg	790kg	660kg	1020kg	1090kg	1080kg	1345kg
電源容量*3		4.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA
設置方式*4		F,W,C,T	F	F	F	F	F	F	F

*1：重複定位精度符合JIS B 8432標準。

*2：表中最大速度為最大值，會根據負載、姿勢、動作範圍等條件而變化。

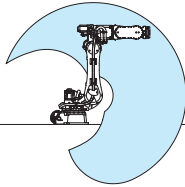
*3：電源容量是依本公司測量條件的結果數值，會根據負載、動作模式和週期時間而變化。

*4：F=落地式，W=壁掛式，C=吊掛式，S=棚架式，T=傾斜式（採用壁掛式和傾斜式設置時，S軸的動作範圍會受到限制。）

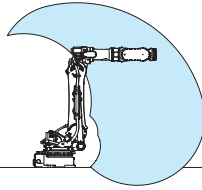
*5：在手腕前端，安裝安川電機標準電纜線處理用凸緣時的數值。

用途最佳化機器人

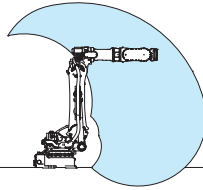
點焊



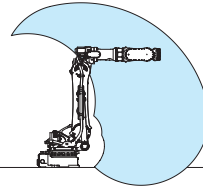
MOTOMAN-SP110H



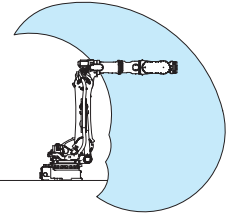
MOTOMAN-SP180H



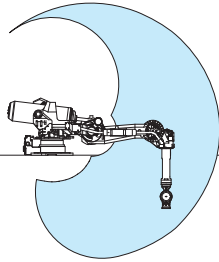
MOTOMAN-SP180H-110



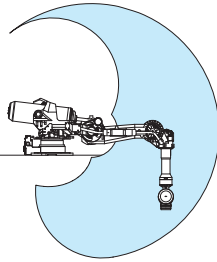
MOTOMAN-SP225H



MOTOMAN-SP225H-135



MOTOMAN-SP150R



MOTOMAN-SP185R

用途		點焊						
名稱	MOTOMAN-	SP110H (中空機械手臂機種)	SP180H (中空機械手臂機種)	SP180H-110 (中空機械手臂機種)	SP225H (中空機械手臂機種)	SP225H-135 (中空機械手臂機種)	SP150R	SP185R
適用電控箱	YRC1000	○	○	○	○	○	○	○
自由度		6	6	6	6	6	6	6
負載能力		110kg	180kg	110kg	225kg	135kg	150kg*5	185kg*5
可達範圍		2044mm	2702mm	2702mm	2702mm	2951mm	3140mm	3140mm
重複定位精度*1		0.05mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm
動作範圍	S軸	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°
	L軸	-90° - +155°	-60° - +76°	-60° - +76°	-60° - +76°	-60° - +76°	-130° - +80°	-130° - +80°
	U軸	-86° - +90°	-86° - +90°	-86° - +90°	-86° - +90°	-86° - +90°	-79.4° - +78°	-78.4° - +78°
	R軸	-210° - +210°	-210° - +210°	-210° - +210°	-210° - +210°	-210° - +210°	-205° - +205°*5	-205° - +205°*5
	B軸	-130° - +130°	-130° - +130°	-130° - +130°	-130° - +130°	-130° - +130°	-120° - +120°*5	-120° - +120°*5
	T軸	-360° - +360°*6	-360° - +360°*6	-360° - +360°*6	-360° - +360°*6	-360° - +360°*6	-180° - +180°*5	-180° - +180°*5
最大速度*2	S軸	140°/s	120°/s	140°/s	120°/s	125°/s	105°/s	90°/s
	L軸	115°/s	97°/s	97°/s	97°/s	115°/s	105°/s	85°/s
	U軸	161°/s	115°/s	115°/s	115°/s	115°/s	105°/s	85°/s
	R軸	225°/s	150°/s	210°/s	150°/s	182°/s	175°/s	120°/s
	B軸	200°/s	150°/s	200°/s	150°/s	175°/s	150°/s	120°/s
	T軸	315°/s	230°/s	310°/s	230°/s	265°/s	240°/s	190°/s
容許力矩	R軸	721N·m	1000N·m	883N·m	1372N·m	883N·m	868N·m*5	1291N·m*5
	B軸	721N·m	1000N·m	883N·m	1372N·m	883N·m	868N·m*5	1291N·m*5
	T軸	315N·m	618N·m	520N·m	735N·m	520N·m	490N·m	715N·m
容許慣性力矩 (GD ² /4)	R軸	85kg·m ²	104kg·m ²	85kg·m ²	209.8kg·m ²	85kg·m ²	83kg·m ² *5	141kg·m ² *5
	B軸	85kg·m ²	104kg·m ²	85kg·m ²	209.8kg·m ²	85kg·m ²	83kg·m ² *5	141kg·m ² *5
	T軸	45kg·m ²	52kg·m ²	40kg·m ²	162.1kg·m ²	40kg·m ²	45kg·m ²	80kg·m ²
主體重量		730kg	1090kg	1090kg	1090kg	1110kg	1760kg	1830kg
電源容量*3		5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA
設置方式*4		F	F	F	F	F	S	S

*1: 重複定位精度符合JIS B 8432標準。

*2: 表中最大速度為最大值，會根據負載、姿勢、動作範圍等條件而變化。

*3: 電源容量是依本公司測量條件的結果數值，會根據負載、動作模式和週期時間而變化。

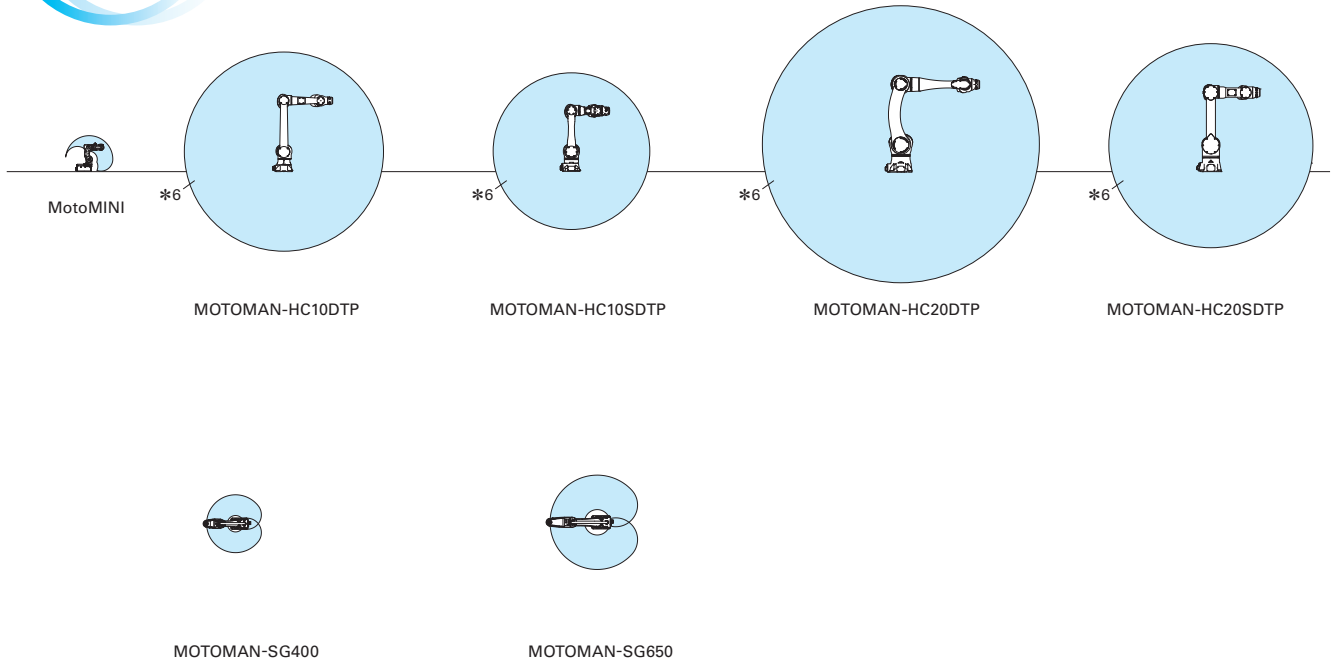
*4: F=落地式，W=壁掛式，C=吊掛式，S=棚架式，T=傾斜式（採用壁掛式和傾斜式設置時，S軸的動作範圍會受到限制。）

*5: 在手腕前端，安裝安川電機標準電纜線處理用凸緣時的數值。

*6: 安裝安川電機標準裝備時，動作範圍會受到限制。

用途最佳化機器人

泛用



用途		泛用							
名稱		MotoMINI	MOTOMAN-						
			HC10DTP	HC10SDTP	HC20DTP	HC20SDTP	SG400	SG650	
適用電控箱	YRC1000micro	○	○	○	○	○	○	○	
	YRC1000		○	○	○	○			
自由度		6	6	6	6	6	4	4	
負載能力		0.5kg (最大1kg*5)	10kg	10kg	20kg	20kg	3kg	6kg	
可達範圍		350mm	1379mm*6	1082mm*6	1900mm*6	1425mm*6	400mm	650mm	
重複定位精度*1		0.02mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm	*7	*7	
動作範圍	S軸	-170° - +170°	-210° - +210°	-210° - +210°	-210° - +210°	-210° - +210°	-142° - +142°	-137° - +137°	
	L軸	-85° - +90°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-147° - +147°	-150° - +150°	
	U軸	-50° - +90°	-290° - +290°	-290° - +290°	-67° - +247°	-290° - +290°	200mm	210mm	
	R軸	-140° - +140°	-210° - +210°	-210° - +210°	-210° - +210°	-210° - +210°	-360° - +360°	-360° - +360°	
	B軸	-30° - +210°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-	-	
	T軸	-360° - +360°	-210° - +210°	-210° - +210°	-210° - +210°	-210° - +210°	-	-	
最大速度*2	S軸	315°/s	130°/s	130°/s	80°/s	105°/s	740°/s	450°/s	
	L軸	315°/s	130°/s	130°/s	80°/s	90°/s	800°/s	730°/s	
	U軸	420°/s	180°/s	180°/s	120°/s	135°/s	1200mm/s	1300mm/s	
	R軸	600°/s	180°/s	180°/s	130°/s	130°/s	3000°/s	2500°/s	
	B軸	600°/s	250°/s	250°/s	180°/s	180°/s	-	-	
	T軸	600°/s	250°/s	250°/s	180°/s	180°/s	-	-	
容許力矩	R軸	0.42N·m	27.4N·m	27.4N·m	58.8N·m	58.8N·m	-	-	
	B軸	0.42N·m	27.4N·m	27.4N·m	58.8N·m	58.8N·m	-	-	
	T軸	0.37N·m	9.8N·m	9.8N·m	29.4N·m	29.4N·m	-	-	
容許慣性力矩 (GD ² /4)	R軸	0.00378kg·m ²	0.78kg·m ²	0.78kg·m ²	4.0kg·m ²	4.0kg·m ²	0.06kg·m ²	0.12kg·m ²	
	B軸	0.00378kg·m ²	0.78kg·m ²	0.78kg·m ²	4.0kg·m ²	4.0kg·m ²	-	-	
	T軸	0.00299kg·m ²	0.1kg·m ²	0.1kg·m ²	2.0kg·m ²	2.0kg·m ²	-	-	
主體重量		7kg	48kg	56kg	140kg	97kg	14kg	19kg	
電源容量*3		0.5kVA	1.0kVA	1.0kVA	1.5kVA	1.5kVA	1.0kVA	1.0kVA	
設置方式*4		F,W,C,T	F,W,C,T	F,W,C,T	F,W,C,T	F,W,C,T	F	F	

*1：重複定位精度符合JIS B 8432標準。

*2：表中最大速度為最大值，會根據負載、姿勢、動作範圍等條件而變化。

*3：電源容量是依本公司測量條件的結果數值，會根據負載、動作模式和週期時間而變化。

*4：F=落地式，W=壁掛式，C=吊掛式，S=棚架式，T=傾斜式（採用壁掛式和傾斜式設置時，S軸的動作範圍會受到限制。）

*5：T軸朝下時，最多可支撐到1kg。

*6：記載凸緣前端部位的到達範圍。

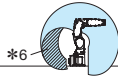
*7：重複定位精度如下。S軸+L軸：0.01mm，U軸：0.01mm，R軸：0.004°

用途最佳化機器人

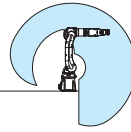
泛用



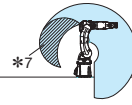
MOTOMAN-MHJ



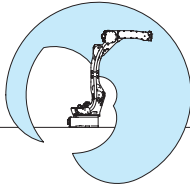
MOTOMAN-GP4



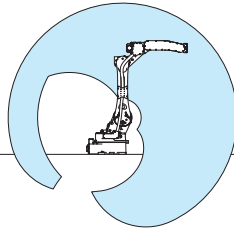
MOTOMAN-GP7



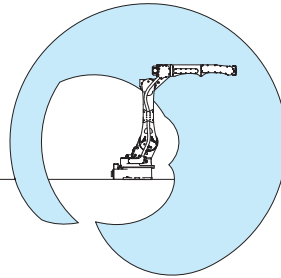
MOTOMAN-GP8



MOTOMAN-GP12



MOTOMAN-GP25



MOTOMAN-GP25-12

用途		泛用						
名稱	MOTOMAN-	MHJ	GP4	GP7	GP8	GP12	GP25	GP25-12
適用電控箱	YRC1000micro		○	○	○	○		
	YRC1000		○	○	○	○	○	○
	FS100	○						
自由度		6	6	6	6	6	6	6
負載能力		1kg (最大2kg*5)	4kg	7kg	8kg	12kg	25kg	12kg
可達範圍		545mm	550mm	927mm	727mm	1440mm	1730mm	2010mm
重複定位精度*1		0.03mm	0.01mm	0.01mm	0.01mm	0.02mm	0.02mm	0.03mm
動作範圍	S軸	-160° - +160°	-170° - +170°	-170° - +170°	-170° - +170°	-170° - +170°	-180° - +180°	-180° - +180°
	L軸	-90° - +110°	-110° - +130°	-65° - +145°	-65° - +145°	-90° - +155°	-105° - +155°	-105° - +155°
	U軸	-105° - +290°	-65° - +200°	-70° - +190°	-70° - +190°	-85° - +150°	-86° - +160°	-86° - +160°
	R軸	-180° - +180°	-200° - +200°	-190° - +190°	-190° - +190°	-200° - +200°	-200° - +200°	-200° - +200°
	B軸	-130° - +130°	-123° - +123°	-135° - +135°	-135° - +135°	-150° - +150°	-150° - +150°	-150° - +150°
	T軸	-360° - +360°	-455° - +455°	-360° - +360°	-360° - +360°	-455° - +455°	-455° - +455°	-455° - +455°
最大速度*2	S軸	160°/s	465°/s	375°/s	455°/s	260°/s	210°/s	210°/s
	L軸	130°/s	465°/s	315°/s	385°/s	230°/s	210°/s	210°/s
	U軸	200°/s	525°/s	410°/s	520°/s	260°/s	265°/s	220°/s
	R軸	300°/s	565°/s	550°/s	550°/s	470°/s	420°/s	435°/s
	B軸	400°/s	565°/s	550°/s	550°/s	470°/s	420°/s	435°/s
	T軸	500°/s	1000°/s	1000°/s	1000°/s	700°/s	885°/s	700°/s
容許力矩	R軸	3.33N·m	8.86N·m	17N·m	17N·m	22N·m	52N·m	22N·m
	B軸	3.33N·m	8.86N·m	17N·m	17N·m	22N·m	52N·m	22N·m
	T軸	0.98N·m	4.9N·m	10N·m	10N·m	9.8N·m	32N·m	9.8N·m
容許慣性力矩 (GD ² /4)	R軸	0.058kg·m ²	0.2kg·m ²	0.5kg·m ²	0.5kg·m ²	0.65kg·m ²	2.3kg·m ²	0.65kg·m ²
	B軸	0.058kg·m ²	0.2kg·m ²	0.5kg·m ²	0.5kg·m ²	0.65kg·m ²	2.3kg·m ²	0.65kg·m ²
	T軸	0.005kg·m ²	0.07kg·m ²	0.2kg·m ²	0.2kg·m ²	0.17kg·m ²	1.2kg·m ²	0.17kg·m ²
主體重量		15kg	28kg	37kg	35kg	150kg	250kg	260kg
電源容量*3		0.5kVA	1.0kVA	1.0kVA	1.0kVA	1.5kVA	2.0kVA	2.0kVA
設置方式*4		F,C	F,W,C,T	F,W,C,T	F,W,C,T	F,W,C,T	F,W,C,T	F,W,C,T

*1：重複定位精度符合JIS B 8432標準。

*2：表中最大速度為最大值，會根據負載、姿勢、動作範圍等條件而變化。

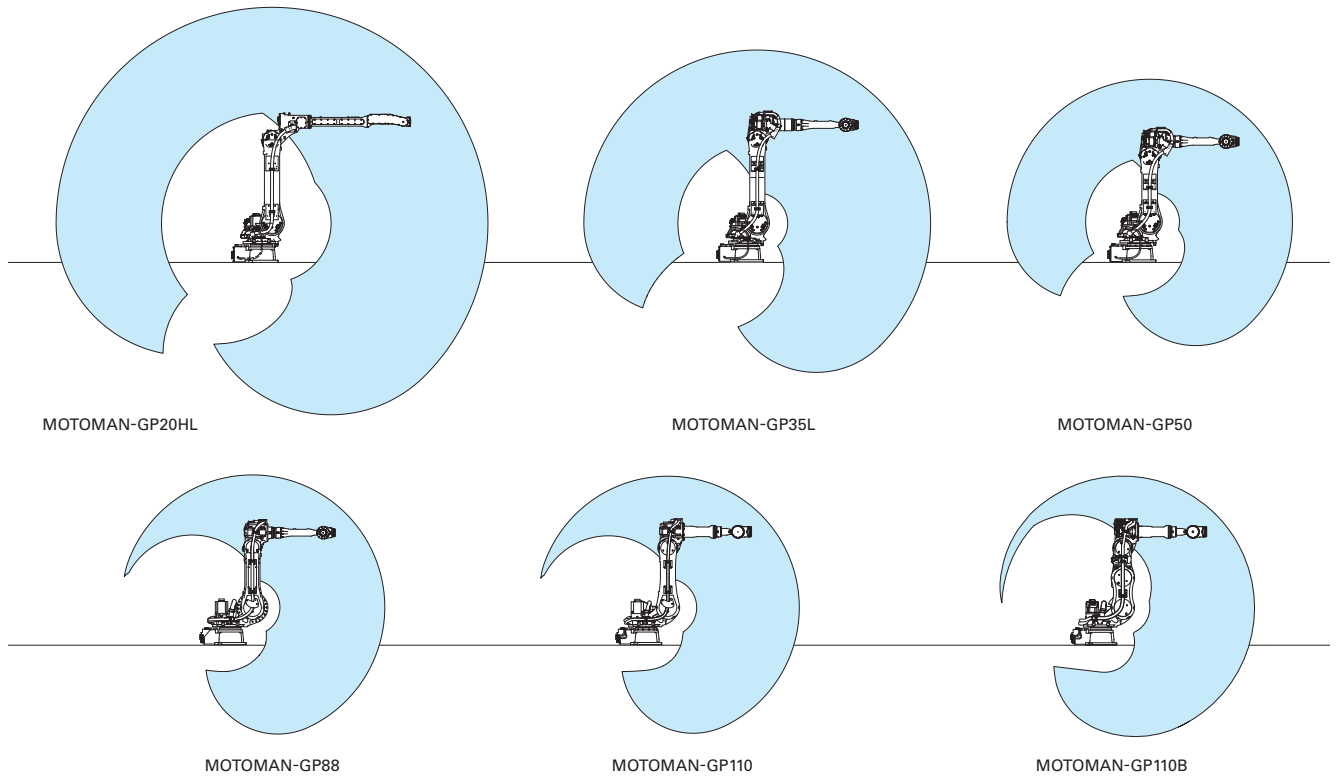
*3：電源容量是依本公司測量條件的結果數值，會根據負載、動作模式和週期時間而變化。

*4：F=落地式，W=壁掛式，C=吊掛式，S=棚架式，T=傾斜式（採用壁掛式和傾斜式設置時，S軸的動作範圍會受到限制。）

*5：超過1kg時，動作範圍則不同。請在符合負載能力的動作範圍內使用。

*6：使用空壓裝置時、應用另一端的連接器時，在斜線部位的動作範圍內，連接器和機械手臂會因干擾而無法進行動作。

*7：使用空壓裝置時、內置電磁閥（選配）時、應用另一端的連接器時，在斜線部位的動作範圍內，連接器和機械手臂會因干擾而無法進行動作。



MOTOMAN-GP20HL

MOTOMAN-GP35L

MOTOMAN-GP50

MOTOMAN-GP88

MOTOMAN-GP110

MOTOMAN-GP110B

用途		泛用					
名稱	MOTOMAN-	GP20HL	GP35L	GP50	GP88	GP110	GP110B (7軸機種)
適用電控箱	YRC1000	○	○	○	○	○	○
自由度		6	6	6	6	6	7
負載能力		20kg	35kg	50kg	88kg	110kg	110kg
可達範圍		3124mm	2538mm	2061mm	2236mm	2236mm	2236mm
重複定位精度*1		0.07mm	0.07mm	0.03mm	0.03mm	0.03mm	0.04mm
動作範圍	S軸	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°
	L軸	-90° - +135°	-90° - +135°	-90° - +135°	-90° - +155°	-90° - +155°	-45° - +155°
	E軸	-	-	-	-	-	-45° - +120°
	U軸	-80° - +206°	-80° - +206°	-80° - +206°	-80° - +90°	-80° - +90°	-70° - +90°
	R軸	-200° - +200°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°
	B軸	-150° - +150°	-125° - +125°	-125° - +125°	-125° - +125°	-125° - +125°	-125° - +125°
	T軸	-455° - +455°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°
最大速度*2	S軸	180°/s	180°/s	180°/s	170°/s	140°/s	140°/s
	L軸	180°/s	140°/s	178°/s	140°/s	110°/s	110°/s
	E軸	-	-	-	-	-	110°/s
	U軸	180°/s	178°/s	178°/s	160°/s	130°/s	130°/s
	R軸	400°/s	250°/s	250°/s	230°/s	175°/s	175°/s
	B軸	430°/s	250°/s	250°/s	230°/s	175°/s	175°/s
	T軸	630°/s	360°/s	360°/s	350°/s	255°/s	255°/s
容許力矩	R軸	39.2N·m	147N·m	216N·m	408N·m	721N·m	721N·m
	B軸	39.2N·m	147N·m	216N·m	408N·m	721N·m	721N·m
	T軸	19.6N·m	78N·m	147N·m	206N·m	294N·m	294N·m
容許慣性力矩 (GD ² /4)	R軸	1.05kg·m ²	10kg·m ²	28kg·m ²	30kg·m ²	60kg·m ²	60kg·m ²
	B軸	1.05kg·m ²	10kg·m ²	28kg·m ²	30kg·m ²	60kg·m ²	60kg·m ²
	T軸	0.75kg·m ²	4kg·m ²	11kg·m ²	11kg·m ²	33.7kg·m ²	33.7kg·m ²
主體重量		560kg	600kg	570kg	630kg	660kg	790kg
電源容量*3		4.0kVA	4.5kVA	4.5kVA	4.0kVA	5.0kVA	5.0kVA
設置方式*4		F,W,C,T	F,W,C,T	F,W,C,T	F,W,C,T	F	F

*1：重複定位精度符合JIS B 8432標準。

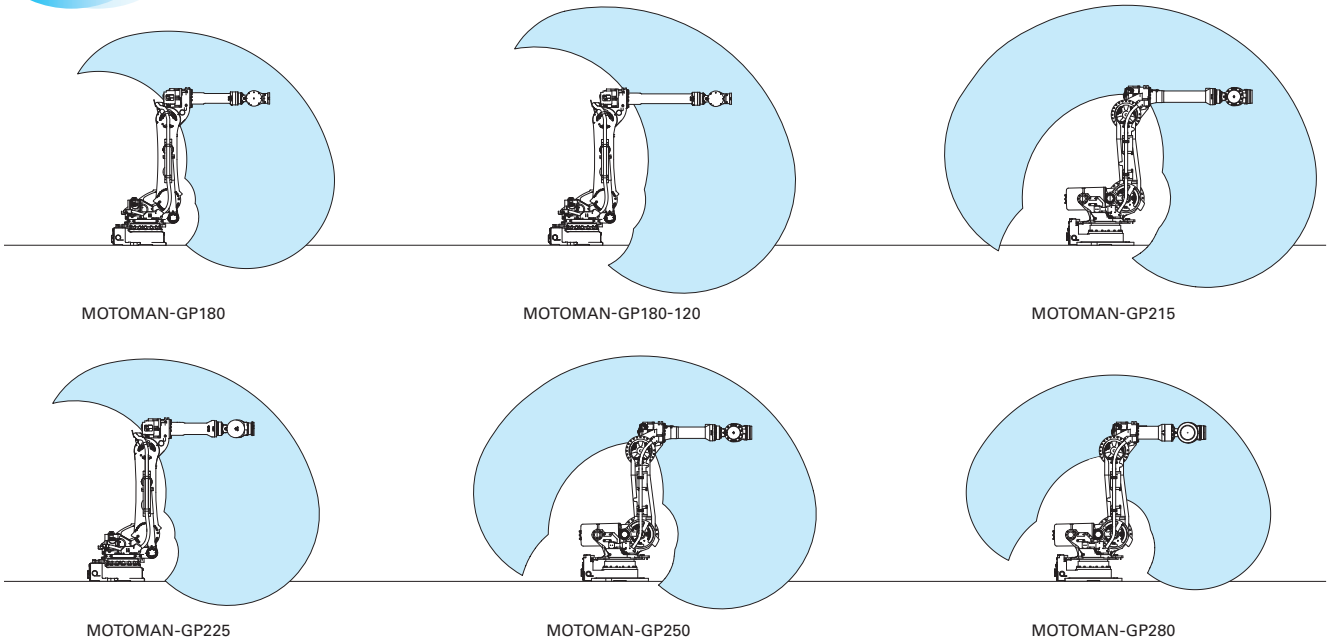
*2：表中最大速度為最大值，會根據負載、姿勢、動作範圍等條件而變化。

*3：電源容量是依本公司測量條件的結果數值，會根據負載、動作模式和週期時間而變化。

*4：F=落地式，W=壁掛式，C=吊掛式，S=棚架式，T=傾斜式（採用壁掛式和傾斜式設置時，S軸的動作範圍會受到限制。）

用途最佳化機器人

泛用



MOTOMAN-GP180

MOTOMAN-GP180-120

MOTOMAN-GP215

MOTOMAN-GP225

MOTOMAN-GP250

MOTOMAN-GP280

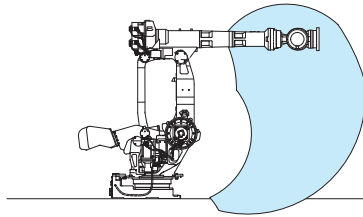
用途		泛用					
名稱	MOTOMAN-	GP180	GP180-120	GP215	GP225	GP250	GP280
適用電控箱	YRC1000	○	○	○	○	○	○
自由度		6	6	6	6	6	6
負載能力		180kg	120kg	215kg	225kg	250kg	280kg
可達範圍		2702mm	3058mm	2912mm	2702mm	2710mm	2446mm
重複定位精度*1		0.05mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm
動作範圍	S軸	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°
	L軸	-60° - +76°	-60° - +76°	-60° - +76°	-60° - +76°	-60° - +76°	-60° - +76°
	U軸	-86° - +90°	-86° - +90°	-77.8° - +197°	-86° - +90°	-77.8° - +197°	-77.8° - +197°
	R軸	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°
	B軸	-130° - +130°	-130° - +130°	-125° - +125°	-125° - +125°	-125° - +125°	-125° - +125°
	T軸	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°
最大速度*2	S軸	125°/s	125°/s	100°/s	120°/s	100°/s	90°/s
	L軸	115°/s	115°/s	90°/s	97°/s	90°/s	80°/s
	U軸	125°/s	125°/s	97°/s	115°/s	97°/s	90°/s
	R軸	182°/s	182°/s	120°/s	145°/s	120°/s	115°/s
	B軸	175°/s	175°/s	120°/s	145°/s	120°/s	110°/s
	T軸	265°/s	265°/s	190°/s	220°/s	190°/s	190°/s
容許力矩	R軸	1000N·m	883N·m	1176N·m	1372N·m	1385N·m	1333N·m
	B軸	1000N·m	883N·m	1176N·m	1372N·m	1385N·m	1333N·m
	T軸	618N·m	520N·m	710N·m	735N·m	735N·m	706N·m
容許慣性力矩 (GD ² /4)	R軸	90kg·m ²	79kg·m ²	317kg·m ²	145kg·m ²	317kg·m ²	142kg·m ²
	B軸	90kg·m ²	79kg·m ²	317kg·m ²	145kg·m ²	317kg·m ²	142kg·m ²
	T軸	46.3kg·m ²	40kg·m ²	200kg·m ²	84kg·m ²	200kg·m ²	79kg·m ²
主體重量		1020kg	1090kg	1340kg	1080kg	1345kg	1300kg
電源容量*3		5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA
設置方式*4		F	F	F	F	F	F

*1：重複定位精度符合JIS B 8432標準。

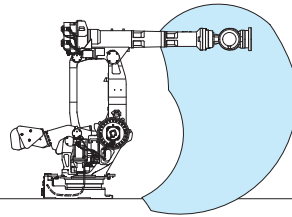
*2：表中最大速度為最大值，會根據負載、姿勢、動作範圍等條件而變化。

*3：電源容量是依本公司測量條件的結果數值，會根據負載、動作模式和週期時間而變化。

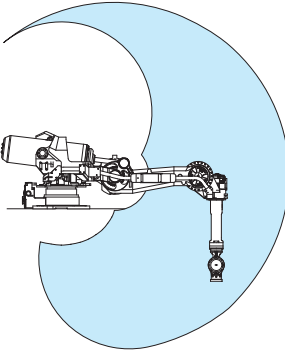
*4：F=落地式，W=壁掛式，C=吊掛式，S=棚架式，T=傾斜式（採用壁掛式和傾斜式設置時，S軸的動作範圍會受到限制。）



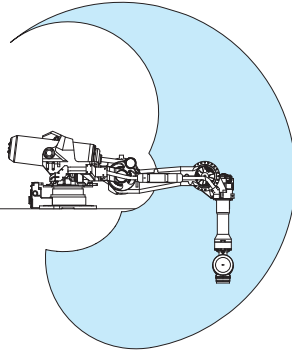
MOTOMAN-GP400



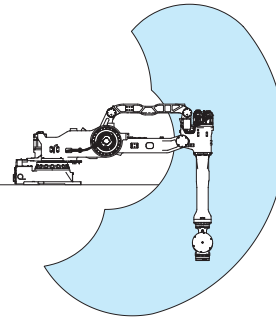
MOTOMAN-GP600



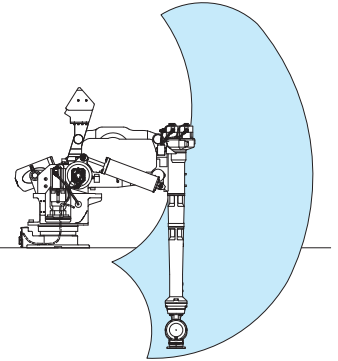
MOTOMAN-GP165R



MOTOMAN-GP200R



MOTOMAN-GP300R



MOTOMAN-GP400R

用途		泛用					
名稱	MOTOMAN-	GP400	GP600	GP165R	GP200R	GP300R	GP400R
適用電控箱	YRC1000	○	○	○	○	○	○
自由度		6	6	6	6	6	6
負載能力		400kg	600kg	165kg	200kg	300kg	400kg
可達範圍		2942mm	2942mm	3140mm	3140mm	3220mm	3518mm
重複定位精度*1		0.1mm	0.1mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm	0.1mm
動作範圍	S軸	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-150° - +150°
	L軸	-55° - +61°	-55° - +61°	-130° - +80°	-130° - +80°	-140° - +70°	-122° - +20°
	U軸	-113° - +18°	-113° - +18°	-79.4° - +78°	-78.4° - +78°	-70° - +115°	-9° - +120°
	R軸	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°
	B軸	-115° - +115°	-115° - +115°	-130° - +130°	-125° - +125°	-125° - +125°	-120° - +120°
	T軸	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°
最大速度*2	S軸	102°/s	82°/s	105°/s	90°/s	110°/s	80°/s
	L軸	97°/s	82°/s	105°/s	85°/s	95°/s	80°/s
	U軸	97°/s	82°/s	105°/s	85°/s	95°/s	80°/s
	R軸	80°/s	80°/s	175°/s	120°/s	120°/s	80°/s
	B軸	80°/s	80°/s	150°/s	120°/s	120°/s	80°/s
	T軸	172°/s	162°/s	240°/s	190°/s	190°/s	160°/s
容許力矩	R軸	2989N·m	3430N·m	921N·m	1344N·m	1962N·m	1960N·m
	B軸	2989N·m	3430N·m	921N·m	1344N·m	1962N·m	1960N·m
	T軸	1343N·m	1764N·m	490N·m	715N·m	834N·m	833N·m
容許慣性力矩 (GD ² /4)	R軸	500kg·m ²	520kg·m ²	85kg·m ²	143kg·m ²	320kg·m ²	150kg·m ²
	B軸	500kg·m ²	520kg·m ²	85kg·m ²	143kg·m ²	320kg·m ²	150kg·m ²
	T軸	315kg·m ²	350kg·m ²	45kg·m ²	80kg·m ²	200kg·m ²	50kg·m ²
主體重量		2840kg	3035kg	1760kg	1830kg	1530kg	3560kg
電源容量*3		7.0kVA	7.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	5.0kVA	7.0kVA
設置方式*4		F	F	S	S	S	S

*1：重複定位精度符合JIS B 8432標準。

*2：表中最大速度為最大值，會根據負載、姿勢、動作範圍等條件而變化。

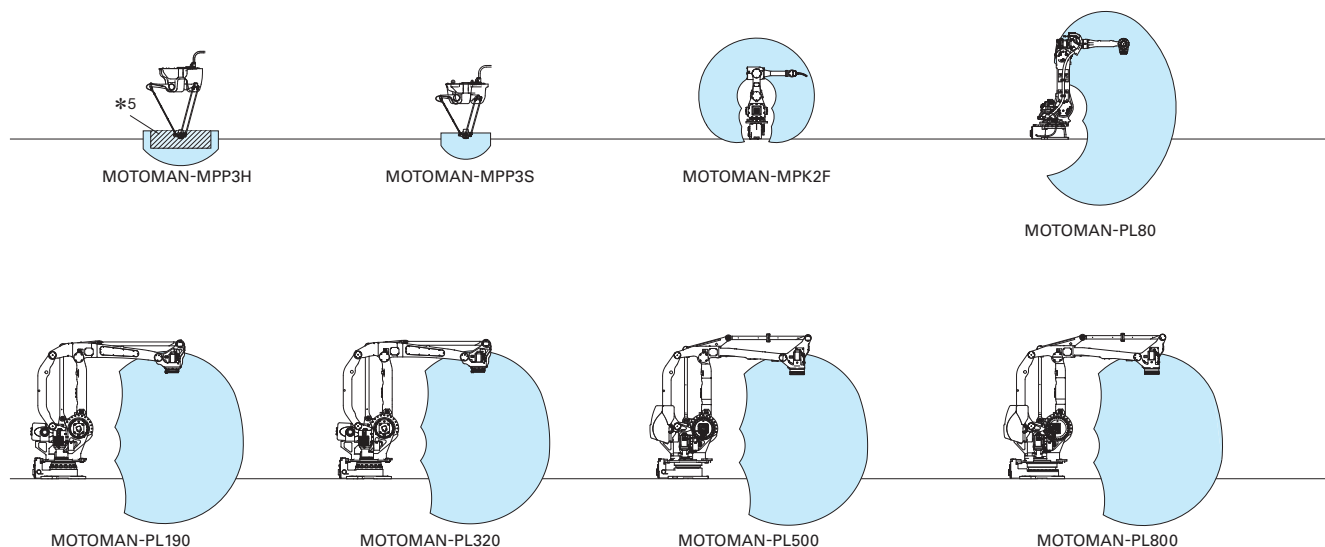
*3：電源容量是依本公司測量條件的結果數值，會根據負載、動作模式和週期時間而變化。

*4：F=落地式，W=壁掛式，C=吊掛式，S=棚架式，T=傾斜式（採用壁掛式和傾斜式設置時，S軸的動作範圍會受到限制。）

用途最佳化機器人

檢料和包裝

堆棧



用途		檢料和包裝			堆棧				
名稱	MOTOMAN-	MPP3H	MPP3S	MPK2F	PL80	PL190	PL320	PL500	PL800
適用電控箱	YRC1000				○	○	○	○	○
	FS100	○	○	○					
自由度		4	4	5	5	4	4	4	4
負載能力		3kg	3kg	2kg	80kg	190kg	320kg	500kg	800kg
可達範圍		φ1300 mm*5	φ800 mm	900mm	2061mm	3159mm	3159mm	3159mm	3159mm
重複定位精度*1		0.1mm	0.1mm	0.5mm	0.03mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm	0.05mm
動作範圍	S軸	-	-	-170° - +170°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°
	L軸	-	-	-120° - +120°	-90° - +135°	-45° - +90°	-45° - +90°	-45° - +90°	-45° - +90°
	U軸	-	-	-102° - +282°	-160° - +35°	-120° - +15.5°	-120° - +15.5°	-120° - +15.5°	-120° - +15.5°
	R軸	-	-	-	-	-	-	-	-
	B軸	-	-	-150° - +150°	-15° - +15°*9	-	-	-	-
	T軸	-360° - +360°	-360° - +360°	-270° - +270°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°	-360° - +360°
最大速度*2	S軸	週期時間 (25-30s-25) 1kg: 230cpm*6 3kg: 150cpm	週期時間 (25-30s-25) 1kg: 230cpm*6 3kg: 150cpm	320°/s	180°/s	140°/s	120°/s	85°/s	65°/s
	L軸			330°/s	180°/s	145°/s	110°/s	85°/s	65°/s
	U軸			330°/s	180°/s	145°/s	110°/s	85°/s	65°/s
	R軸			-	-	-	-	-	-
	B軸			380°/s	180°/s	-	-	-	-
	T軸			2000°/s	500°/s	420°/s	300°/s	195°/s	125°/s
容許力矩	R軸	-	-	-	-	-	-	-	-
	B軸	-	-	3.5N·m	78.4N·m	-	-	-	-
	T軸	-	-	1.5N·m	20.5N·m	-	-	-	-
容許慣性力矩 (GD²/4)	R軸	-	-	-	-	-	-	-	-
	B軸	-	-	0.065kg·m²	48kg·m²	-	-	-	-
	T軸	*7	*8	0.012kg·m²	25kg·m²	90kg·m²	160kg·m²	200kg·m²	550kg·m²
主體重量		115kg	95kg	72kg	565kg	1680kg	1680kg	2390kg	2560kg
電源容量*3		1.5kVA	1.5kVA	2.0kVA	4.5kVA	9.5kVA	9.5kVA	8.0kVA	8.0kVA
設置方式*4		C	C	F,W,C	F	F	F	F	F

*1: 重複定位精度符合JIS B 8432標準。

*2: 表中最大速度為最大值，會根據負載、姿勢、動作範圍等條件而變化。

*3: 電源容量是依本公司測量條件的結果數值，會根據負載、動作模式和週期時間而變化。

*4: F=落地式，W=壁掛式，C=吊掛式，S=棚架式，T=傾斜式（採用壁掛式和傾斜式設置時，S軸的動作範圍會受到限制。）

*5: 建議動作範圍是斜線部（φ1040×H300mm）。偏離建議動作範圍時，有可能出現動作振動的情況。

*6: 有連續動作限制。（無連續限制：185cpm以下）

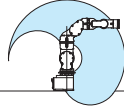
*7: T軸的容許慣性力矩如下。

1kg: 0.0013kg/m²以下，2kg: 0.009kg/m²以下，3kg: 0.017kg/m²以下

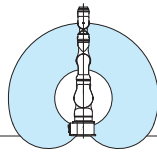
*8: T軸的容許慣性力矩如下。

1kg: 0.0013kg/m²以下，3kg: 0.017kg/m²以下

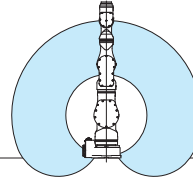
*9: B軸動作範圍是對於垂直朝下的角度。但會因上機臂之間的相對角度，而出現動作受限的姿勢。



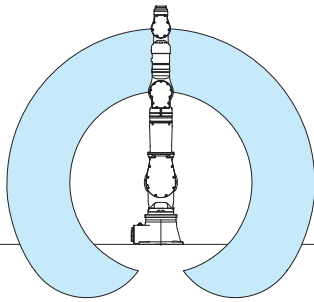
MOTOMAN-SIA5D/F



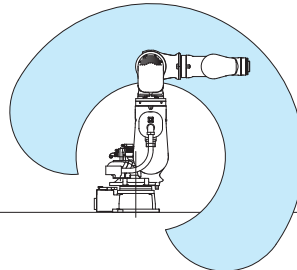
MOTOMAN-SIA10D/F



MOTOMAN-SIA20D/F



MOTOMAN-SIA30D



MOTOMAN-SIA50D

用途		組裝・配送				
名稱	MOTOMAN-	SIA5D/F	SIA10D/F	SIA20D/F	SIA30D	SIA50D
適用電控箱	DX100	○ (SIA5D)	○ (SIA10D)	○ (SIA20D)	○	○
	FS100	○ (SIA5F)	○ (SIA10F)	○ (SIA20F)		
自由度		7	7	7	7	7
負載能力		5kg	10kg	20kg	30kg	50kg
可達範圍		559mm	720mm	910mm	1485mm	1630mm
重複定位精度*1		0.06mm	0.1mm	0.1mm	0.1mm	0.1mm
動作範圍	S軸	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°
	L軸	-110° - +110°	-110° - +110°	-110° - +110°	-125° - +125°	-60° - +125°
	E軸	-170° - +170°	-170° - +170°	-170° - +170°	-170° - +170°	-170° - +170°
	U軸	-90° - +115°	-135° - +135°	-130° - +130°	-110° - +110°	-35° - +215°
	R軸	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-170° - +170°	-170° - +170°
	B軸	-110° - +110°	-110° - +110°	-110° - +110°	-110° - +110°	-125° - +125°
	T軸	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°
最大速度*2	S軸	200°/s	170°/s	130°/s	130°/s	170°/s
	L軸	200°/s	170°/s	130°/s	130°/s	130°/s
	E軸	200°/s	170°/s	170°/s	130°/s	130°/s
	U軸	200°/s	170°/s	170°/s	130°/s	130°/s
	R軸	200°/s	200°/s	200°/s	170°/s	130°/s
	B軸	230°/s	200°/s	200°/s	170°/s	130°/s
	T軸	350°/s	400°/s	400°/s	200°/s	200°/s
容許力矩	R軸	14.7N·m	31.4N·m	58.8N·m	117.6N·m	377N·m
	B軸	14.7N·m	31.4N·m	58.8N·m	117.6N·m	377N·m
	T軸	7.35N·m	19.6N·m	29.4N·m	58.8N·m	147N·m
容許慣性力矩 (GD ² /4)	R軸	0.45kg·m ²	1kg·m ²	4kg·m ²	6kg·m ²	29.6kg·m ²
	B軸	0.45kg·m ²	1kg·m ²	4kg·m ²	6kg·m ²	29.6kg·m ²
	T軸	0.11kg·m ²	0.4kg·m ²	2kg·m ²	3kg·m ²	12.5kg·m ²
主體重量		30kg	60kg	120kg	345kg	640kg
電源容量*3		1.0kVA	1.5kVA*5	2.0kVA*6	3.0kVA	5.0kVA
設置方式*4		F,W,C	F,W,C	F,W,C	F,W,C	F

*1：重複定位精度符合JIS B 8432標準。

*2：表中最大速度為最大值，會根據負載、姿勢、動作範圍等條件而變化。

*3：電源容量是依本公司測量條件的結果數值，會根據負載、動作模式和週期時間而變化。

*4：F=落地式，W=壁掛式，C=吊掛式，S=棚架式，T=傾斜式（採用壁掛式和傾斜式設置時，S軸的動作範圍會受到限制。）

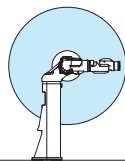
*5：SIA10F為1.0kVA。

*6：SIA20F為1.5kVA。

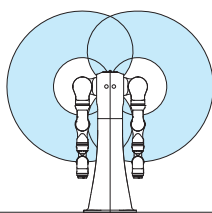
用途最佳化機器人

組裝・配送

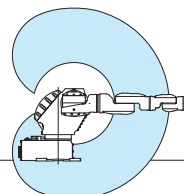
生物醫學



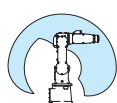
MOTOMAN-SDA5D/F



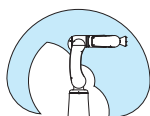
MOTOMAN-SDA10D/F



MOTOMAN-SDA20D/F



MOTOMAN-MH3BM



MOTOMAN-MH5BM

用途		組裝・配送			生物醫學	
名稱	MOTOMAN-	SDA5D/F	SDA10D/F	SDA20D/F	MH3BM	MH5BM
適用電控箱	DX100	○ (SDA5D)	○ (SDA10D)	○ (SDA20D)		
	FS100	○ (SDA5F)	○ (SDA10F)	○ (SDA20F)	○	○
自由度		15	15	15	6	6
負載能力		5kg/單臂	10kg/單臂	20kg/單臂	3kg	5kg
可達範圍		843mm	1003mm	1323mm	532mm	702mm
重複定位精度*1		0.06mm	0.1mm	0.1mm	0.03mm	0.03mm
動作範圍	本體軸	-170° - +170°	-170° - +170°	-180° - +180°	-	-
	S軸	-90° - +270°	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-190° - +190°
	L軸	-110° - +110°	-110° - +110°	-110° - +110°	-85° - +90°	-85° - +90°
	E軸	-170° - +170°	-170° - +170°	-170° - +170°	-	-
	U軸	-90° - +115°	-135° - +135°	-130° - +130°	-105° - +260°	-105° - +260°
	R軸	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-170° - +170°	-170° - +170°
	B軸	-110° - +110°	-110° - +110°	-110° - +110°	-120° - +120°	-120° - +120°
T軸	-180° - +180°	-180° - +180°	-180° - +180°	-360° - +360°	-270° - +270°	
最大速度*2	旋回軸	180°/s	130°/s	125°/s	-	-
	S軸	200°/s	170°/s	130°/s	310°/s	310°/s
	L軸	200°/s	170°/s	130°/s	150°/s	150°/s
	E軸	200°/s	170°/s	170°/s	-	-
	U軸	200°/s	170°/s	170°/s	190°/s	190°/s
	R軸	200°/s	200°/s	200°/s	300°/s	300°/s
	B軸	230°/s	200°/s	200°/s	300°/s	300°/s
T軸	350°/s	400°/s	400°/s	420°/s	420°/s	
容許力矩	R軸	14.7N·m	31.4N·m	58.8N·m	5.39N·m	12N·m
	B軸	14.7N·m	31.4N·m	58.8N·m	5.39N·m	12N·m
	T軸	7.35N·m	19.6N·m	29.4N·m	2.94N·m	7N·m
容許慣性力矩 (GD ² /4)	R軸	0.45kg·m ²	1kg·m ²	4kg·m ²	0.1kg·m ²	0.3kg·m ²
	B軸	0.45kg·m ²	1kg·m ²	4kg·m ²	0.1kg·m ²	0.3kg·m ²
	T軸	0.11kg·m ²	0.4kg·m ²	2kg·m ²	0.03kg·m ²	0.1kg·m ²
主體重量		110kg	220kg	380kg	31kg	42kg
電源容量*3		2.0kVA*5	2.5kVA*6	3.5kVA*7	0.5kVA	1.0kVA
設置方式*4		F	F	F	F,W,C	F,W,C

*1：重複定位精度符合JIS B 8432標準。

*2：表中最大速度為最大值，會根據負載、姿勢、動作範圍等條件而變化。

*3：電源容量是依本公司測量條件的結果數值，會根據負載、動作模式和週期時間而變化。

*4：F=落地式，W=壁掛式，C=吊掛式，S=棚架式，T=傾斜式（採用壁掛式和傾斜式設置時，S軸的動作範圍會受到限制。）

*5：SDA5F為1.5kVA。

*6：SDA10F為2.0kVA。

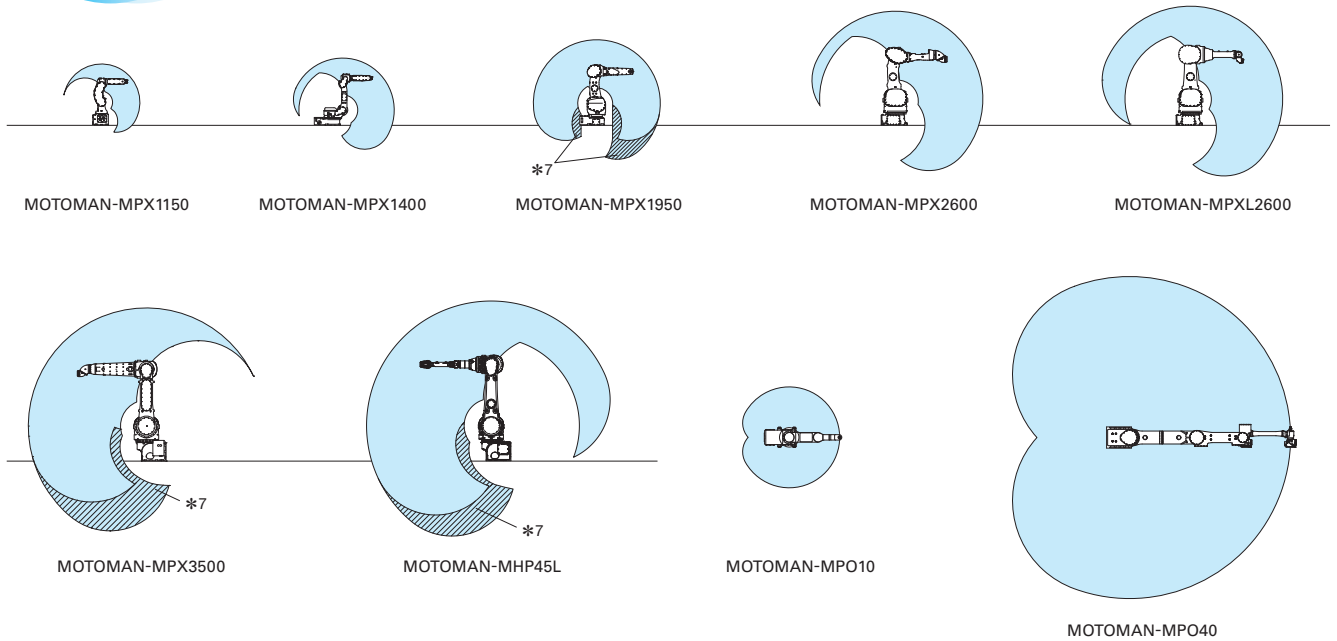
*7：SDA20F為3.0kVA。

用途最佳化機器人

塗裝

塗裝產線專用搬運手臂

塗裝專用移載機構



用途		塗裝						塗裝產線專用搬運手臂	塗裝專用移載機構	
名稱	MOTOMAN-	MPX1150	MPX1400	MPX1950	MPX2600	MPXL2600	MPX3500	MHP45L	MPO10	MPO40
適用電控箱	DX200	○	○	○	○	○	○	○	○	○
自由度		6	6	6	6	6	6	6	3	5
負載能力		5kg	5kg	7kg	15kg	10kg	15kg	45kg	10kg	40kg
可達範圍		727mm	1256mm	1450mm	2000mm	2100mm	2700mm	2850mm	1400mm	4550mm
重複定位精度*1		0.02mm	0.1mm	0.15mm	0.2mm	0.5mm	0.15mm	0.07mm	0.15mm	1.0mm
動作範圍	S軸	-170° - +170°	-170° - +170°	-170° - +170°	-150° - +150°	-150° - +150°	-150° - +150°	-150° - +150°	-150° - +150°*6	-110° - +110°
	L軸	-80° - +120°	-65° - +120°	-100° - +140°	-65° - +130°	-65° - +130°	-65° - +140°	-65° - +140°	-165° - +165°	-144° - +144°
	U軸	-70° - +90°	-70° - +140°	-62° - +235°	-65° - +150°	-65° - +180°	-65° - +90°	-65° - +180°	0mm - 350mm	-120° - +120°
	R軸	-190° - +190°	-190° - +190°	-200° - +200°	-720° - +720°	-260° - +260°	-720° - +720°	-360° - +360°	-	-150° - +150°
	B軸	-135° - +135°	-145° - +145°	-150° - +150°	-720° - +720°	-270° - +270°*5	-720° - +720°	-125° - +125°	-	隨時呈水平姿勢(藉由平行連結與U軸運動)
	T軸	-360° - +360°	-360° - +360°	-400° - +400°	-720° - +720°	-260° - +260°	-720° - +720°	-360° - +360°	-	-90° - +90°
最大速度*2	S軸	350°/s	220°/s	180°/s	120°/s	120°/s	100°/s	100°/s	130°/s	80°/s
	L軸	350°/s	190°/s	180°/s	120°/s	120°/s	100°/s	100°/s	130°/s	80°/s
	E軸	400°/s	240°/s	180°/s	125°/s	125°/s	110°/s	110°/s	500mm/s	80°/s
	U軸	450°/s	450°/s	360°/s	360°/s	360°/s	300°/s	110°/s	-	80°/s
	R軸	450°/s	450°/s	400°/s	360°/s	360°/s	360°/s	90°/s	-	80°/s
	B軸	720°/s	720°/s	500°/s	360°/s	360°/s	360°/s	110°/s	-	80°/s
容許力矩	T軸	12N·m	12N·m	19.6N·m	93.2N·m	30.4N·m	93.2N·m	252.8N·m	開啟工具 (凸緣部換算) 27N·m	-
	R軸	12N·m	12N·m	19.6N·m	58.8N·m	19.6N·m	58.8N·m	252.8N·m		352.8N·m
	B軸	7N·m	7N·m	9.8N·m	19.6N·m	9.8N·m	19.6N·m	117.6N·m		235.2N·m
容許慣性力矩(GD ² /4)	T軸	0.3kg·m ²	0.3kg·m ²	0.6kg·m ²	3.75kg·m ²	0.97kg·m ²	3.75kg·m ²	13.9kg·m ²	開啟工具 (凸緣部換算) 1kg·m ²	-
	R軸	0.3kg·m ²	0.3kg·m ²	0.6kg·m ²	2.225kg·m ²	0.40kg·m ²	2.225kg·m ²	13.9kg·m ²		32.4kg·m ²
	B軸	0.1kg·m ²	0.1kg·m ²	0.16kg·m ²	0.2kg·m ²	0.10kg·m ²	0.2kg·m ²	3.2kg·m ²		14.4kg·m ²
主體重量	T軸	120kg	265kg	485kg	520kg	590kg	650kg	350kg	820kg	
電源容量*3		1.0kVA	1.5kVA	2.5kVA	3.0kVA	3.0kVA	3.0kVA	3.0kVA	1.25kVA	2.5kVA
設置方式*4		F,W,C	F,W,C	F,W,C	F,W,C	F,W,C	F,W,C	F,W,C	F	W

*1: 重複定位精度符合JIS B 8432標準。

*2: 表中最大速度為最大值，會根據負載、姿勢、動作範圍等條件而變化。

*3: 電源容量是依本公司測量條件的結果數值，會根據負載、動作模式和週期時間而變化。

*4: F=落地式，W=壁掛式，C=吊掛式，S=棚架式，T=傾斜式(採用壁掛式和傾斜式設置時，S軸的動作範圍會受到限制。)

*5: 有時會依使用條件而限制動作範圍。詳細請洽本公司業務部門。

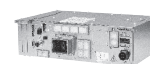
*6: L型為-200° ~ +60°，R型為-60° ~ +200°。

*7: 有時會依使用條件，而限制斜線部位的動作範圍。詳細請洽本公司業務部門。

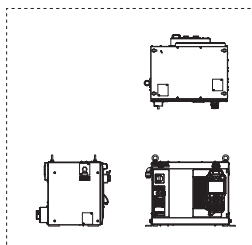
YRC1000



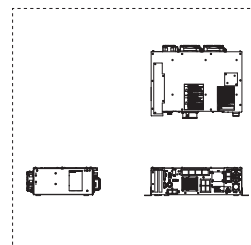
YRC1000micro



支援小型機種／大型機種



支援小型機種



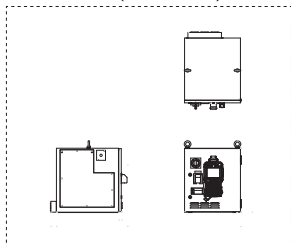
◆電控箱標準規格*1

電控箱名稱		YRC1000	YRC1000micro	
電控箱	支援機械手*2	支援小型機種	AR700, AR900, AR1440, AR1440E, AR1730, AR2010, HC10DTP, HC10SDTP, HC20DTP, HC20SDTP, GP4, GP7, GP8, GP12, GP25, GP25-12	
		支援大型機種	GA50, SP80, SP100, SP100B, SP130, SP165, SP165-105, SP210, SP235, SP110H, SP180H, SP180H-110, SP225H, SP225H-135, SP150R, SP185R, GP20HL, GP35L, GP50, GP88, GP110, GP110B, GP180, GP180-120, GP215, GP225, GP250, GP280, GP400, GP600, GP165R, GP200R, GP300R, GP400R, PL80, PL190, PL320, PL500, PL800	
	外型尺寸(長×寬×高) *突起物除外	支援小型機種	598×427×490mm	425×280×125mm
		支援大型機種	598×427×490mm	—
	大致重量	支援小型機種	70kg以下	10.5kg
保護等級	支援大型機種	85kg以下	—	
編寫程式教導盒	外型尺寸(長×寬×高)	IP54	IP20*4	
	大致重量	152×49.5×300mm	152×49.5×300mm	
	保護等級	0.730kg	0.730kg	
	外部I/F	IP54	IP54	
軟體	可控制機械手數	SD插槽×1 USB連接埠(2.0)×1	SD插槽×1 USB連接埠(2.0)×1	
	可控制軸數	8台	1台	
	可同時執行工作數*5	72軸	8軸	
	可控制組數	16項工作	6項工作	
		32組	4組	
		機器人	8組(R1~R8)	1組(R1)
	基座	8組(B1~B8)	1組(B1)	
	工作站	24組(S1~S24)	3組(S1~S3)	
	記憶體容量	JOB: 200,000階 機器人指令: 10,000	JOB: 200,000階 機器人指令: 10,000	
	CIO階梯	20,000階	1,500階	
I/O	輸入: 4096(最大) 輸出: 4096(最大)	輸入: 1024(最大) 輸出: 1024(最大)		
工作名稱的文字數	32位數為止	32位數為止		

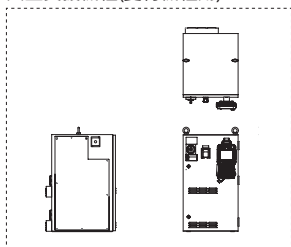
DX100



支援小型機種(單臂機種用)



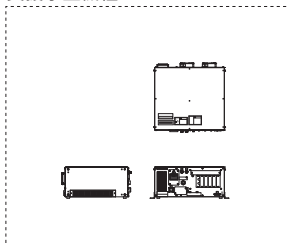
大型支援機種(雙臂機種用)



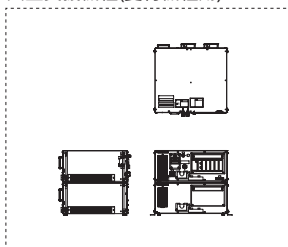
FS100



支援小型機種



大型支援機種(雙臂機種用)



編寫程式教導盒

YRC1000/YRC1000micro



DX200/DX100/FS100



	DX100	FS100
	SIA5D, SIA10D, SIA20D	MHJ, MPP3H, MPP3S, MPK2F, SIA5F, SIA10F, SIA20F, MH3BM, MH5BM
	SDA5D, SDA10D, SDA20D	SDA5F, SDA10F, SDA20F
	500×580×580mm	470×420×200mm
	500×580×880mm	470×420×410mm
	100kg	20kg
	150kg	45kg
	IP54	IP20*4
	169×50×314.5mm	169×50×314.5mm
	0.990kg	0.990kg
	IP65	IP65
	CF插槽×1 USB連接埠(1.1)×1	CF插槽×1 USB連接埠(1.1)×1
	8台	2台
	72軸	16軸
	16項工作	6項工作
	32組	4組
	8組(R1~R8)	2組(R1~R2)
	8組(B1~B8)	2組(R1~R2)
	24組(S1~S24)	3組(S1~S3)
	JOB: 200,000階 機器人指令: 10,000	JOB: 10,000階 機器人指令: 1,000
	20,000階	1,500階
	輸入: 2048(最大) 輸出: 2048(最大)	輸入: 1024(最大) 輸出: 1024(最大)
	32位數為止	32位數為止

*1: 本規格及外型圖為標準規格。會依安裝選配等而異，因此詳細請洽本公司業務部門。

*2: 關於本項未記載的機械手用電控箱，請參照各機械手的個別型錄。

*3: 外型尺寸和重量會依安裝附加箱盒等而異。詳細請參照各機械手的個別型錄。

*4: YRC1000micro, FS100為開放結構 (IP20)，因此請在IEC60664-1所定污染度II環境下(無導電性灰塵與塵埃的潔淨場所)使用。

*5: 使用獨立控制功能(選配)時的數值。

【噴塗用途】

DX200



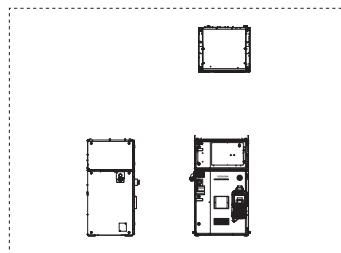
(無變壓器)

編寫程式教導盒

標準教導盒



防爆教導盒



◆電控箱標準規格*1

電控箱名稱		DX200	
電控箱	支援機械手	MPX1150, MPX1400, MPX1950, MPX2600, MPXL2600, MPX3500, MHP45L, MPO10, MPO40	
	外型尺寸(長×寬×高)	600×520×1060mm (無變壓器) 600×520×1340mm (有變壓器)	
	大致重量	150kg (無變壓器) 250kg (有變壓器)	
	保護等級	IP54	
編寫程式教導盒	外型尺寸(長×寬×高)	標準教導盒	169×50×314.5mm
		防爆教導盒	235×78×203mm
	大致重量	標準教導盒	0.990kg
		防爆教導盒	1.30kg
	保護等級	標準教導盒	IP65
		防爆教導盒	IP54
外部I/F	CF插槽×1 USB連接埠(1.1)×1		
軟體	可控制機械手數	8台	
	可控制軸數	72軸	
	可同時執行工作數*2	18工作	
	可控制群組數	32組	
		機器人	8組(R1~R8)
		基座	8組(B1~B8)
	工作站	24組(S1~S24)	
	記憶體容量	JOB: 200,000階 機器人指令: 10,000	
	CIO階梯	20,000階(最大)	
	I/O	輸入: 4096(最大) 輸出: 4096(最大)	
工作名稱的文字數	32位數		

*1: 本規格及外型圖為標準規格。會依安裝選配等而異，因此詳細請洽本公司業務部門。

*2: 使用獨立控制功能(選配)時的數值。

● 影像辨別感測器

提升機器人自律性的力覺功能

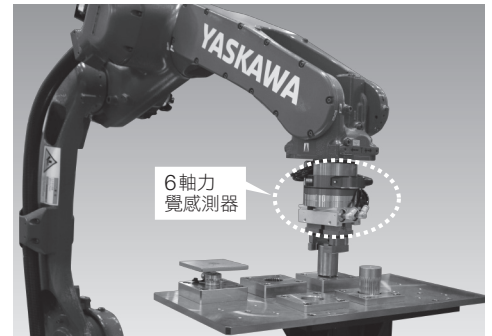
6軸力覺控制功能

MotoFit

透過使用6軸力覺感測器，實現以往只能仰賴人手的精密嵌合與研磨作業。
可透過支援工具，在短時間內輕鬆進行調整和教導。

主要用途

精密模具套件，精密零組件組裝，零組件去毛邊・研磨等



高精度辨識工件位置

2D影像辨別封裝

MotoSight2D

可根據客戶要求，選擇標準機種、高規格機種、超高規格機種3種2D影像辨別封裝。此外，發生問題時，可由全球總體服務體制提供支援，無論在何處皆可安心使用。

主要用途

壓鑄鋁合金(aluminum die casting)產品位置校正、來自輸送帶的檢料位置校正、組裝作業時的位置校正等



自動化散裝工件檢料作業

3D影像辨別封裝

MotoSight3D

透過干擾檢查功能、棧板量測功能等，可高精度辨識附著油污的零組件、曲面、複雜形狀的工件，來進行檢料作業。此外，也可讓工件的登錄變的簡易。

主要用途

螺母點焊機投料、加工機投料，零組件排列工程等



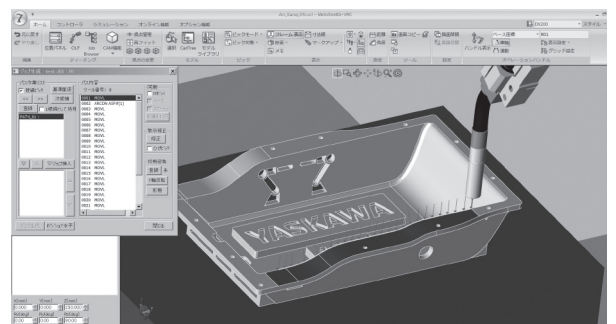
● 模擬軟體

「Easy to Use」讓所有操作更聰明

MOTOMAN專用高精度機器人模擬器

MotoSim EG-VRC

可藉由建模(modeling)/佈局(layout)功能、編寫程式/除錯(debug)功能、模擬功能、線上功能等，以直覺迅速操作從機器人系統的建構到運用為止的機器人模擬器。



MOTOMAN系列綜合型錄

安全上之注意事項



- 使用前，請詳閱所有操作說明書和其他附屬文件等，以達正確使用。
- 用於可能因本產品故障或誤操作，而直接危害生命或人體的用途時，皆須事先進行研討，相關諮詢請洽本公司業務部門。
- 為簡潔說明之便，本資料中所用圖片是在撤除安全圍欄等法令和法規等所定安全設備和裝置之下所拍攝而成。此外，插圖等為示意圖。

技術・售後服務相關諮詢（TSC台中技術服務中心）

技術售服諮詢：**04-2461-0053**

24H on call專線：**0928-266-252**

www.yaskawa.com.tw

●技術諮詢●資料請求

星期一至五（國定假日及本公司公休日除外）
9：00～12：00，13：00～17：00

●售後服務

全年無休

產品・技術資訊網站

台灣安川

搜尋

www.yaskawa.com.tw

可瀏覽安川電機產品最新資訊。

製造・銷售

台灣安川電機股份有限公司 www.yaskawa.com.tw

銷售

台北總公司

TEL 02-8913-1333 FAX 02-8913-1513 / 02-8913-1519

新北市新店區北新路三段 207-3 號 12 樓、207-5 號 12 樓

中科分公司

TEL 04-2461-0553 FAX 04-2461-1533

台中市西屯區科園路 33 號 (TSC 台中技術服務中心)

台南營業所

TEL 06-505-1432 FAX 06-505-6405

台南市新市區創業路 18 號 2 樓

◆關於各地區營業處，請上電子機械網站的「諮詢」進行確認。

訂購

YASKAWA

安川電機

本產品最終用戶若涉及軍方或用於製造武器等時，即屬「外匯及外國貿易法」所定出口管制對象，因此出口時請確實接受審查及辦理所需出口手續。

為產品改良之需，有可能不經預告即變更額定、規格、尺寸等部分項目。

© 2011 YASKAWA ELECTRIC CORPORATION